(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



E LEBER BENERALD DE FERRE DE BENERALDE BENERALDE DE BENERALDE DE BENERALDE BENERALDE BENERALDE BENERALDE BENER

(43) 国際公開日 2004 年9 月23 日 (23.09.2004)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2004/081631 A1

(51) 国際特許分類7:

(21) 国際出願番号:

G02B 15/16, 13/18

(21)

PCT/JP2004/002987

(22) 国際出願日:

2004年3月8日(08.03.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2003-070824 2003年3月14日(14.03.2003) JP

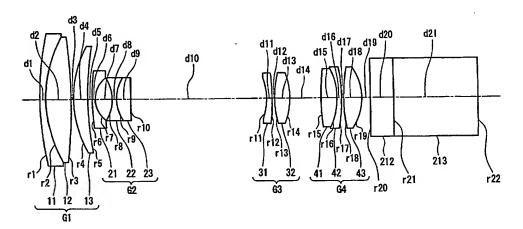
(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 松下電器産業株式会社 (MATSUSHITA ELECTRIC INDUSTRIAL CO., LTD.) [JP/JP]; 〒5718501 大阪府門真市大字門真1006番地 Osaka (JP).

- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 *(*米国についてのみ*)*: 山田 克 (YA-MADA, Katsu).
- (74) 代理人: 特許業務法人池内・佐藤アンドパートナーズ (IKEUCHI SATO & PARTNER PATENT ATTORNEYS); 〒5306026 大阪府大阪市北区天満橋1丁目8番30号OAPタワー26階 Osaka (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG,

*[*続葉有*]*

(54) Title: SMALL ZOOMING LENS, AND DIGITAL CAMERA AND VIDEO CAMERA BOTH HAVING SAME

(54) 発明の名称: 小型ズームレンズ、及びこれを用いたデジタルカメラとビデオカメラ



(57) Abstract: A first lens group (G1) fixed relative to the image plane comprises a lens (11) having negative refractive power, at lens (12) having positive refractive power, and a lens (13) having positive refractive power. A second lens group (G2) has negative refractive power as a whole and is movable along the optical axis to bring about a magnifying action. The image plane is varied with the movement of the second lens group (G2) along the optical axis and of the object. The diaphragm is fixed relative to the image plane. A third lens group (G3) comprises a lens (31) having negative refractive power and a lens (32) having positive refractive power, has a positive or negative refractive power as a whole, and is fixed relative to the optical axis when the magnification is varied and the zooming lens is focused. A fourth lens group (G4) has positive refractive power as a whole and is movable along the optical axis so as to keep the image plane at a certain position. In such a way, a small, compact zooming lens bringing a high quality of image and preferable to 3CCD cameras is realized.

(57) 要約: 像面に対して固定の第 1 レンズ群(G 1)は、負の屈折力のレンズ(1 1)、正の屈折力のレンズ(1 2)、及び正の屈折力のレンズ(1 3)を含む。第 2 レンズ群(G 2)は、全体として負の屈折力を有し、光軸上を移動して変倍作用をもたらす。絞りは像面に対して固定される。第 3 レンズ群(G 3)は、負の屈折力のレンズ(3 1)と正の屈折力のレンズ(3 2)とを含み、全体として正又は負の屈折力を有し、変倍及び合焦時に光軸方向に対して固定される。第 4 レンズ群(G 4)は、全体として正

SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告書

- 補正書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

明細書

小型ズームレンズ、及びこれを用いたデジタルカメラとビデオカメラ

技術分野

本発明は、ビデオカメラなどに用いられる超小型の3CCD用光学系 5 に好ましく用いることができる小型ズームレンズに関する。また、本発明は、この小型ズームレンズを用いたデジタルカメラ及びビデオカメラ に関する。

背景技術

10 従来より、高画質タイプの3CCD用光学系が提案されている。

例えば、特開平6-347697号公報に開示されたズームレンズは、物体側から正、負、正、正の屈折力を有する4つのレンズ群にて構成され、第2レンズ群で変倍、第4レンズ群でフォーカスを行う。また、第3レンズ群は、非球面を含む単レンズにて構成されている。

15 特開2000-305016号公報に開示されたズームレンズも、物体側から正、負、正、正の屈折力を有する4つのレンズ群にて構成され、第2レンズ群で変倍、第4レンズ群でフォーカスを行う。

しかしながら、焦点距離を短くしながら色分解プリズムを挿入するためのバックフォーカスを確保するためには、第3レンズ群の屈折力を弱くしなくてはならない。特開平6-347697号公報のように、第3レンズ群を単レンズにて構成すると、屈折力が弱くなるに従い、各レンズ面の曲率が緩くなり充分に収差補正ができない。あるいは物体側面と像側面の曲率が著しく近くなるため、芯取り等の加工が困難になる。特開2000-305016号公報では、第3レンズ群が2枚で構成され

ているために、加工上の制約は小さくできるが、第1レンズ群は3枚の単レンズにて構成されているので、組みにくく、また、第2レンズ群は4枚の単レンズにて構成されているので、低コスト化できない。

5 発明の開示

本発明は、これらの課題を解決するためになされたもので、高画質でかつコンパクトな3CCD用に好適な小型ズームレンズを提供することを目的とする。

上記の目的を達成するために、本発明の小型ズームレンズは、物体側 より順に、負の屈折力のレンズ、正の屈折力のレンズ、及び正の屈折力のレンズを含み、全体として正の屈折力を有し、像面に対して固定された第1レンズ群と、全体として負の屈折力を有し、光軸上を移動することにより変倍作用をもたらす第2レンズ群と、像面に対して固定された絞りと、正の屈折力のレンズと負の屈折力のレンズとからなり、全体として正又は負の屈折力を有し、変倍及び合焦時に光軸方向に対して固定される第3レンズ群と、全体として正の屈折力を有し、前記第2レンズ群の光軸上での移動及び物体の移動によって変動する像面を基準面から一定の位置に保つように光軸上を移動する第4レンズ群とを備える。

また、本発明のデジタルカメラ及びビデオカメラは、いずれも上記の 20 本発明の小型ズームレンズを備える。

図面の簡単な説明

図1は、本発明の実施の形態1に係る小型ズームレンズの構成図である。

25 図 2 A ~ 図 2 E は、本発明の実施例 1 の小型ズームレンズの広角端に おける収差図である。

図3A~図3Eは、本発明の実施例1の小型ズームレンズの標準位置における収差図である。

図4A~図4Eは、本発明の実施例1の小型ズームレンズの望遠端に おける収差図である。

5 図 5 A ~ 図 5 E は、本発明の実施例 2 の小型ズームレンズの広角端に おける収差図である。

図6A~図6Eは、本発明の実施例2の小型ズームレンズの標準位置 における収差図である。

図7A~図7Eは、本発明の実施例2の小型ズームレンズの望遠端に 10 おける収差図である。

図8A~図8Eは、本発明の実施例3の小型ズームレンズの広角端に おける収差図である。

図9A~図9Eは、本発明の実施例3の小型ズームレンズの標準位置 における収差図である。

15 図10A~図10Eは、本発明の実施例3の小型ズームレンズの望遠端における収差図である。

図11は、本発明の実施の形態2に係る小型ズームレンズの構成図である。

図12A~図12Eは、本発明の実施例4の小型ズームレンズの広角 20 端における収差図である。

図13A~図13Eは、本発明の実施例4の小型ズームレンズの標準位置における収差図である。

図14A~図14Eは、本発明の実施例4の小型ズームレンズの望遠端における収差図である。

25 図15A~図15Eは、本発明の実施例5の小型ズームレンズの広角端における収差図である。

図16A~図16Eは、本発明の実施例5の小型ズームレンズの標準 位置における収差図である。

図17A~図17Eは、本発明の実施例5の小型ズームレンズの望遠端における収差図である。

5 図18A~図18Eは、本発明の実施例6の小型ズームレンズの広角 端における収差図である。

図19A~図19Eは、本発明の実施例6の小型ズームレンズの標準 位置における収差図である。

図20A~図20Eは、本発明の実施例6の小型ズームレンズの望遠 10 端における収差図である。

図21は、本発明の実施の形態3に係るビデオカメラの概略構成図である。

発明を実施するための最良の形態

15 本発明の小型ズームレンズは、物体側から順に、第1レンズ群、第2 レンズ群、絞り、第3レンズ群、及び第4レンズ群を備える。

第1レンズ群は、物体側より順に、負の屈折力のレンズ、正の屈折力 のレンズ、及び正の屈折力のレンズを含み、全体として正の屈折力を有 し、像面に対して固定される。

20 第2レンズ群は、全体として負の屈折力を有し、光軸上を移動することにより変倍作用をもたらす。

絞りは、像面に対して固定されている。

25

第3レンズ群は、正の屈折力のレンズと負の屈折力のレンズとからなり、全体として正又は負の屈折力を有し、変倍及び合焦時に光軸方向に対して固定される。

第4レンズ群は、全体として正の屈折力を有し、前記第2レンズ群の

光軸上での移動及び物体の移動によって変動する像面を基準面から一定 の位置に保つように光軸上を移動する。

以上の構成により、3CCD用として好ましく使用できる、高画質で 小型のズームレンズを実現できる。

5 上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、前記第2レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、物体側に凸面を向けたメニスカス負レンズと、負の屈折力のレンズと、正の屈折力のレンズとを含むことが望ましい。

第2レンズ群がかかる好ましい構成を備えることにより、変倍時の色 10 収差を抑制しつつ、非球面により軸外の下光線フレアを抑制できる。

また、上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、前記第3レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、物体側に凹面を向けたメニスカス負レンズと、正の屈折力のレンズとを含むことが好ましい。

15 このように、第 3 レンズ群において、正の屈折力のレンズを像面側に 配置することで、第 4 レンズ群への入射光線の光線高が小さくなり、そ れによってレンズ径を小さく、また、軽量化できるので、フォーカス時 にアクチュエータにかかる消費電力を少なくすることができる。

また、上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、第3レンズ群は、

20 下記条件(1)を満足することが好ましい。

4. 01<|f3/f4|<60・・・(1) ここで、

f3:第3レンズ群の焦点距離

f4:第4レンズ群の焦点距離

25 条件(1)は、第3レンズ群と第4レンズ群の焦点距離比に関する式 である。下限を越えると、第4レンズ群の屈折力が弱くなりすぎるため

にフォーカス時のレンズの移動量が大きくなる。上限を越えると、第4 レンズ群の屈折力が強くなりすぎるため、フォーカスによる収差の変動 が大きくなる。

また、上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、第3レンズ群は、

5 下記条件(2)を満足することが好ましい。

 $1 4 < | f 3 / f w | < 2 1 0 \cdot \cdot \cdot (2)$

ここで、

f 3:第3レンズ群の焦点距離

fw:広角端における全系の焦点距離

10 条件(2)の下限を越えると、第3レンズ群の屈折力が強くなりすぎるため、球面収差が発生する。上限を越えると、第3レンズ群の屈折力が弱くなりすぎるため、像面湾曲を補正するのが困難になる。

また、上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、第3レンズ群は、 下記条件(3)を満足することが好ましい。

3<|f3/BFw|<55・・・(3) ここで、

f3:第3レンズ群の焦点距離

BFw: 広角端でのバックフォーカス

条件(3)の下限を越えると、色分解プリズムを挿入するだけの空気 20 間隔を確保するのが困難になる。上限を越えると、バックフォーカスが 長くなりすぎるためにコンパクト化が困難になる。

また、上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、第3レンズ群は下 記条件(4)を満足することが好ましい。

0. $85 < | f 31/f 32 | < 1. 5 \cdot \cdot \cdot (4)$

25 ここで、

f 31:第3レンズ群の物体側から第1番目のレンズの焦点距離

f 3 2:第3レンズ群の物体側から第2番目のレンズの焦点距離 条件(4)の下限を越えると、負の屈折力が大きくなりすぎ、負のペッツヴァール和が大きくなる。また、像側に配置されたレンズの径が大きくなりすぎるため小型化に不利となる。また、上限を越えると、正の屈折力が大きくなりすぎ、球面収差及び軸上色収差が補正不足となる。

また、上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、第3レンズ群は、 下記条件(5)及び(6)を満足することが好ましい。

 $| nd31-nd32 | < 0.15 \cdot \cdot \cdot (5)$ $| \nu d31-\nu d32 | < 3.0 \cdot \cdot \cdot (6)$

10 ここで、

5

nd31:第3レンズ群の物体側レンズの屈折率

nd32:第3レンズ群の像側レンズの屈折率

νd31:第3レンズ群の物体側レンズのアッベ数

νd32:第3レンズ群の像側レンズのアッベ数

第3レンズ群は、特に広角時に軸上の光線高が最も高くなる。条件(5)の上限を越えると、物体側レンズと像側レンズとの屈折率差が大きくなりすぎるため一方のレンズの負担が大きくなり、特に高次の球面収差が発生しやすくなる。条件(6)の上限を越えると、軸上色収差が大きくなる。

20 また、上記の本発明の小型ズームレンズにおいて、前記第4レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面と1組の接合レンズとを含み、物体側から順に、正の屈折力のレンズと、負の屈折力のレンズと、正の屈折力のレンズとを含むことが好ましい。

第4レンズ群がかかる好ましい構成を備えることにより、負レンズに 25 入射する光線の光線高を低くできるので、ペッツヴァール和に有利であ る。また、最終レンズが正の屈折力のレンズであることから、CCDへ

の軸外光線の入射角を小さくできる。

15

25

また、前記第4レンズ群の最も物体側の面の屈折力をφ41、最大像高をRIHとしたとき、下記条件(7)を満足することが好ましい。

- 0. $0.05 < \phi.41/RIH < 0.035 \cdot \cdot \cdot (7)$
- 5 条件(7)の上限を越えると屈折力が強くなりすぎるため、球面収差 、コマ収差が大きくなる。下限を越えると収差を補正するだけの充分な 屈折力が得られないため、球面収差、コマ収差を充分に補正できない。

また、前記第4レンズ群において最も物体側に単レンズが配置され、 前記単レンズの物体側の面の屈折力を φ41、前記単レンズの像側の面 10 の屈折力を φ42としたとき、下記条件(8)を満足することが好まし い。

0. $0.4 < (\phi 41 - \phi 42) / RIH < 0.06 \cdot \cdot \cdot (8)$

あるいは、前記第4レンズ群は、物体側から順に正の屈折力のレンズと負の屈折力のレンズとの接合レンズと、正の屈折力の単レンズとからなり、前記接合レンズの最も物体側の面の屈折力を φ41、前記接合レンズの最も像側の面の屈折力を φ43としたときに、下記条件(9)を満足することが好ましい。

0. $0.25 < (\phi 41 - \phi 43) / RIH < 0.045 \cdot \cdot \cdot (9)$

条件(8)及び条件(9)の上限を越えると、1つの群で補正する収 20 差量が大きくなりすぎるため、レンズの偏心が生じた場合、性能の劣化 が大きくなる。下限を越えると、偏心による性能低下は小さくなるが、 偏心が無い状態での収差補正が不十分となる。

また、本発明のビデオカメラ及びデジタルカメラによれば、本発明の ズームレンズを用いることにより小型で高性能なビデオカメラ及びデジ タルカメラを提供できる。

以下に、本発明のズームレンズの実施の形態について、図面及び表を

参考にしつつ詳細に説明する。

(実施の形態1)

本発明の実施の形態1に係る小型ズームレンズの構成を図1に示す。

本実施の形態の小型ズームレンズは、物体側から順に、第1レンズ群 5 G1、第2レンズ群G2、絞り(図示せず)、第3レンズ群G3、及び 第4レンズ群G4を備える。

第1レンズ群G1は、物体側より順に、負の屈折力のレンズ11、正の屈折力のレンズ12、及び正の屈折力のレンズ13を含み、全体として正の屈折力を有し、像面に対して固定される。

10 第2レンズ群G2は、全体として負の屈折力を有し、光軸上を移動することにより変倍作用をもたらす。第2レンズ群G2は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、物体側に凸面を向けたメニスカス負レンズ21と、負の屈折力のレンズ22と、正の屈折力のレンズ23とを含む。

15 絞りは、像面に対して固定されている。

第3レンズ群G3は、全体として正又は負の屈折力を有し、変倍及び 合焦時に光軸方向に対して固定される。第3レンズ群G3は、少なくと も1面以上の非球面を含み、物体側から順に、物体側に凹面を向けたメ ニスカス負レンズ31と、正の屈折力のレンズ32とを含む。

20 第4レンズ群G4は、全体として正の屈折力を有し、第2レンズ群G2の光軸上での移動及び物体の移動によって変動する像面を基準面から一定の位置に保つように光軸上を移動する。第4レンズ群G4は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、正の屈折力のレンズ41と、負の屈折力のレンズ42と、正の屈折力のレンズ43とを含む。物体側のレンズ41とレンズ42とは接合レンズを構成しており、像側のレンズ43は単レンズである。

図1において、212はカバーガラス、ローパスフィルタ、及びIR カットフィルタなどを簡略化して図示しており、213は色分解プリズムを簡略化して図示している。

図1において、ri(iは正の整数)は、物体側から数えたレンズ各 5 面の曲率半径、di(iは正の整数)は、物体側から数えたレンズ肉厚 又はレンズ間の空気間隔を示す。

[実施例1]

次に、実施の形態1に対応する実施例1に係るズームレンズの具体的数値実施例を表1に示す。表1において、rはレンズ面の曲率半径、d はレンズの肉厚又はレンズ間の空気間隔、nは各レンズのd線に対する屈折率、νは各レンズのd線に対するアッペ数である。

また、非球面を構成するレンズ面の非球面係数を表 2 に示す。各非球面形状は以下の式で表される回転対称非球面である。

$$SAG = \frac{H^2/R}{1 + \sqrt{1 - (1 + K)(H/R)^2}} + D \cdot H^4 + E \cdot H^6 + F \cdot H^8 + G \cdot H^{10}$$

15 ここで、SAGは、レンズの光軸からの半径方向の高さHの位置におけるレンズ頂点からの変位量であり、Rは曲率半径、Kは円錐常数、D, E, F, Gは非球面係数である。

また、レンズ先端から測って無限位置にある物点に対してズーミング を行ったときの、可変な空気間隔の各ズーム位置での値を表3に示す。

20 表 3 において、標準位置は 2 群倍率が-1 倍になる位置である。 f 、 F / No、 ω は、それぞれ表 1 のズームレンズの広角端、標準位置及び望遠端における焦点距離、F ナンパー、入射半画角である。

表 1

群	面	r	d	n	ν
1	1 2 3	42.119 17.684 -74.618	0.65 3.10 0.15	1.84666 1.60311	23.9 60.7
	4 5	14.687 40.000	1.80 可変	1.77250	49.6
	6 7	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0. 40 1. 98	1.88300	40.9
2	8 9	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.50 1.80	1. 66547 1. 84666	5 5 . 2 2 3 . 9
	1 0	-43.097	可変		
3	1 1 1 2	-10.000 -80.000	0. 55 0. 27	1.69680	55.6
	1 3 1 4	$\begin{array}{c} 14. & 355 \\ -15. & 716 \end{array}$	1.65 可変	1.60602	57.4
4	1 5 1 6 1 7 1 8	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1. 9 5 0. 4 5 0. 1 2 2. 2 0	1. 48749 1. 84666 1. 51450	7 0 . 4 2 3 . 9 6 3 . 1
	19	-8.387	可変		
5	2 0 2 1 2 2	∞ ∞ ∞	2.30 11.00 -	1. 5 1 6 3 3 1. 5 8 9 1 3	64.1

表 2

面	8	1 3	1 4	18	1 9
K	-2.17886E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
D	-9.28339E-04	-2.51088E-04	1.17809E-04	-1.95784E-04	4.38665E-04
E	-7.18798E-07	-2.51467E-05	-2.54415E-05	-1.46425E-05	-1.38232E-05
F	-4.08791E-06	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
G	9.18816E-08	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00

表 3

	広角端	標準	望遠端
f	2. 527	11.121	24.108
F/NO	1.870	2.161	2.840
2 ω	60.188	13.840	6.216
d 5	0.500	9.774	12.650
d 1 0	16.600	7. 326	4.450
d 1 4	4.026	2.712	3. 948
d 1 9	1.000	2. 313	1.078

ズームレンズの広角端、標準位置及び望遠端における各収差図を図2 A~図4 Eに示す。なお、図2 A、図3 A、図4 A は球面収差の図であり、実線はd線に対する値を示す。図2 B、図3 B、図4 B は非点収差の図であり、実線はサジタル像面湾曲、点線はメリディオナル像面湾曲を示す。図2 C、図3 C、図4 C は歪曲収差を示す図である。図2 D、図3 D、図4 D は軸上色収差の図であり、実線はd線、点線はF線、波線はC線に対する値を示す。図2 E、図3 E、図4 E は倍率色収差の図であり、点線はF線、波線はC線に対する値を示す。

図2A~図4Eに示す収差図から明らかなように、本実施例1のズー 10 ムレンズは、高解像度を実現するのに十分な収差補正能力を有している

本実施例1における各条件式の値は次の通りである。

| f 3/f 4 | = 4.04

| f 3 / f w | = 16.61

15 | f 3 / BFw | = 3.86

| f 3 1 / f 3 2 | = 1.30

| nd31 - nd32 | = 0.09

 $| \nu d31 - \nu d32 | = 1.8$

RIH=1. 3 7 5

$$\phi 41/\text{RIH}=0$$
. 0 1
 $(\phi 41-\phi 43)/\text{RIH}=0$. 0 3

[実施例2]

5 次に、実施の形態1に対応する実施例2に係るズームレンズの具体的数値実施例を表4に示す。また、非球面を構成するレンズ面の非球面係数を表5に示す。また、レンズ先端から測って無限位置にある物点に対してズーミングを行ったときの、可変な空気間隔の各ズーム位置での値を表6に示す。

表 4

群	面	r	d	n	ν
1	1 2 3	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.65 3.10 0.15	1.84666 1.60311	23.960.7
	4 5	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1.80 可変	1.77250	49.6
	6 7	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0. 40 1. 98	1.88300	40.9
2	8 9 1 0	-6.556 5.386	0.50 1.80	1. 66547 1. 84666	5 5 . 2 2 3 . 9
	$\begin{array}{c} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{array}$	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	可変 0.55 0.20	1.69680	55.6
3	1 3 1 4	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1. 45 可変	1.60602	57.4
4	1 5 1 6 1 7 1 8	$egin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	2. 00 0. 45 0. 20 1. 95	1. 48749 1. 84666 1. 51450	7 0 . 4 2 3 . 9 6 3 . 1
	19	-8.513	可変		
5	2 0 2 1 2 2	8 8 8	2.30 11.00 -	1. 51633	64.1

表 5

面	8	1 3	1 8	1 9
K	-3.86106E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
D	-1.88746E-03	-4.02222E-04	-1.90832E-04	4.51829E-04
E	7.81554E-05	2.64132E-06	-3.03252E-06	-4.27485E-06
F	-1.40338E-05	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
G	6.62510E-07	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00.

表 6

	広角端	標準	望遠端
f	2. 549	11.450	24.699
F/NO	1. 876	2. 191	2.840
2 ω	59.738	13.514	6.256
d 5	0.500	9.838	12.650
d 1 0	16.600	7. 262	1. 3 1 5
d 1 4	4.026	2.622	4.365
d 1 9	1.000	2.404	1.091

実施例2に係るズームレンズの広角端、標準位置及び望遠端における 各収差図を図5A~図7Eに示す。

図5A~図7Eに示す収差図から明らかなように、本実施例2のズームレンズは、高解像度を実現するのに十分な収差補正能力を有している

5

10

本実施例2における各条件式の値は次の通りである。

$$| f 3/f 4 | = 4.74$$

$$| f 3/f w | = 18.86$$

$$| f 3/BFw | = 4.40$$

$$| f 3 1 / f 3 2 | = 1.27$$

$$| nd31 - nd32 | = 0.09$$

$$| \nu d31 - \nu d32 | = 1.8$$

$$RIH = 1.375$$

$$\phi 41/RIH = 0. 0 1 3$$

 $(\phi 41 - \phi 43)/RIH = 0. 0 3 3$

[実施例3]

次に、実施の形態1に対応する実施例3に係るズームレンズの具体的数値実施例を表7に示す。また、非球面を構成するレンズ面の非球面係数を表8に示す。また、レンズ先端から測って無限位置にある物点に対してズーミングを行ったときの、可変な空気間隔の各ズーム位置での値を表9に示す。

表 7

群	面	r	d	n	ν
1	1 2 3 4 5	$egin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.65 3.10 0.15 1.80 可変	1. 84666 1. 60311 1. 77250	2 3. 9 6 0. 7 4 9. 6
2	6 7 8 9 1 0	$egin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0. 40 1. 98 0. 50 1. 80 可変	1.88300 1.66547 1.84666	4 0. 9 5 5. 2 2 3. 9
3	1 1 1 2 1 3 1 4	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.55 0.20 1.60 可変	1.69680	5 5 . 6 5 7 . 4
4	1 5 1 6 1 7 1 8 1 9	$\begin{array}{c} 2\ 2\ . & 5\ 5\ 1 \\ -\ 9\ . & 7\ 1\ 8 \\ -\ 3\ 0\ . & 1\ 7\ 8 \\ 1\ 6\ . & 6\ 1\ 5 \\ -\ 8\ . & 6\ 1\ 4 \end{array}$	1.80 0.45 0.20 2.10 可変	1. 48749 1. 84666 1. 51450	7 0. 4 2 3. 9 6 3. 1
5	2 0 2 1 2 2	& & &	2.30 11.00 -	1. 51633 1. 58913	6 4. 1 6 1. 2

表 8

面	8	1 3	1 4	1 8	1 9
K	-3.72923E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
D	-1.58644E-03	-6.95221E-04	-3.06071E-04	-2.55430E-04	3.88552E-04
E	7.57996E-05	-8.74395E-06	-1.30855E-05	-4.79720E-06	-6.72353E-06
F	-1.53871E-05	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
G	8.08638E-07	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00

表 9

	広角端	標準	望遠端
f	2. 539	11.248	24.817
F/NO	1.878	2. 191	2.850
2 ω	59.964	13.738	6.214
d 5	0.500	9.747	12.705
d 1 0	16.600	7.353	4.395
d 1 4	4.026	2.656	4.026
d 1 9	1.000	2. 370	1.000

実施例3に係るズームレンズの広角端、標準位置及び望遠端における 各収差図を図8A~図10Eに示す。

図8A~図10Eに示す収差図から明らかなように、本実施例3のズ ームレンズは、高解像度を実現するのに十分な収差補正能力を有してい る。

本実施例3における各条件式の値は次の通りである。

$$| f 3 / f 4 | = 4.77$$

$$| f 3 / f w | = 19.21$$

$$| f 3/BFw | = 4.47$$

5

$$| nd31 - nd32 | = 0.09$$

$$| \nu d31 - \nu d32 | = 1.8$$

$$RIH = 1.375$$

 $\phi 41/RIH = 0. 0 1 6$ $(\phi 41 - \phi 43)/RIH = 0. 0 3 6$

(実施の形態2)

本発明の実施の形態2に係る小型ズームレンズの構成を図11に示す 5 。

実施の形態1に係る図1と同じ構成要素には同一の符号を付して、そられの説明を省略する。

本実施の形態2が実施の形態1と異なるのは、第4レンズ群G4の構成のみである。本実施の形態2の第4レンズ群G4は、全体として正の10 屈折力を有し、第2レンズ群G2の光軸上での移動及び物体の移動によって変動する像面を基準面から一定の位置に保つように光軸上を移動する。第4レンズ群G4は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、正の屈折力のレンズ41と、負の屈折力のレンズ42と、正の屈折力のレンズ43とを含む。実施の形態1と異なり、物体側のレンズ41は単レンズであり、像側のレンズ42とレンズ43とは接合レンズを構成している。

[実施例4]

次に、実施の形態 2 に対応する実施例 4 に係るズームレンズの具体的数値実施例を表 1 0 に示す。また、非球面を構成するレンズ面の非球面 20 係数を表 1 1 に示す。また、レンズ先端から測って無限位置にある物点に対してズーミングを行ったときの、可変な空気間隔の各ズーム位置での値を表 1 2 に示す。

表10

群	面	r	d	n	ν
1	1 2 3	44.764 18.093 -68.829	0.65 3.10 0.15	1.84666 1.60311	23.960.7
	4 5	14.829 41.509	1.80 可変	1.77250	49.6
	6 7	41.509 4.537	0. 40 1. 98	1.88300	40.9
2	8	-6.603	0.50	1.66547	55.2
	9 1 0	5.554 -46.566	1.80 可変	1.84666	23.9
	1 1	-10.000	0.55	1.69680	55.6
$\begin{vmatrix} 1 \\ 3 \end{vmatrix}$	12	-80.000	0.20		}
	$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1.35 可変	1.60602	57.4
	1 5 1 6	$\begin{array}{c} 1 & 2 & . & 6 & 8 & 1 \\ -1 & 4 & . & 3 & 9 & 1 \end{array}$	1.70 0.35	1.51450	63.1
4	17	±. 3 9 1 ∞	0. 45	1.84666	23.9
	18	14.867	2. 25	1. 48749	70.4
	19	-7.554	可変		
\ _	2 0	∞	2.30	1. 51633	64.1
5	2 1	∞	11.00	1. 58913	61.2
	2 2	∞			

表11

面	8	1 3	1 5	1 6
K	-3.04317E+00	0.00000E+00	-5.07847E-01	-3.10062E+00
D	-1.38546E-03	-4.33897E-04	-2.80966E-06	7.34395E-04
E	2.20637E-05	1.60648E-06	3.08781E-06	4.08252E-06
F	-3.87080E-06	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
G	1.05179E-07	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00

		~ = 5	
	広角端	標準	望遠端
f	2. 521	11.733	24.676
F/NO	1.872	2. 267	3.022
2 ω	60.180	13.120	6.210
d 5	0.500	9.767	12.720
d 1 0	16.600	7.333	4.380
d 1 4	4.026	2.401	4.016
d 1 9	1.000	2.625	1.009

表 1 2

実施例4に係るズームレンズの広角端、標準位置及び望遠端における 各収差図を図12A~図14Eに示す。

図12A~図14Eに示す収差図から明らかなように、本実施例4の ズームレンズは、高解像度を実現するのに十分な収差補正能力を有して いる。

本実施例4における各条件式の値は次の通りである。

$$| f 3 / f 4 | = 28.16$$

$$| f 3 / f w | = 105.08$$

$$| f 3/BFw | = 24.32$$

$$| nd31 - nd32 | = 0.09$$

$$| \nu d31 - \nu d32 | = 1.8$$

RIH = 1.375

 $\phi 41/RIH = 0.03$

 $(\phi 41 - \phi 42)$ /RIH= 0. 0 5 6

[実施例5]

5

15

次に、実施の形態 2 に対応する実施例 5 に係るズームレンズの具体的 数値実施例を表 1 3 に示す。また、非球面を構成するレンズ面の非球面

係数を表14に示す。また、レンズ先端から測って無限位置にある物点に対してズーミングを行ったときの、可変な空気間隔の各ズーム位置での値を表15に示す。

表13

群	面	r	d	n	ν
1	1 2 3 4 5	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.65 3.20 0.15 1.80 可変	1. 8 4 6 6 6 1. 4 9 7 0 0 1. 7 7 2 5 0	23.9 81.6 49.6
2	6 7 8 9 1 0	43.687 4.471 -6.612 5.560 -41.180	0.40 1.98 0.50 1.80 可変	1. 88300 1. 66547 1. 84666	40.9 55.2 23.9
3	1 1 1 2 1 3 1 4	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.55 0.20 1.35 可変	1.69680	5 7 . 4
4	1 5 1 6 1 7 1 8 1 9	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1.70 0.35 0.45 2.25 可変	1. 51450 1. 84666 1. 48749	63.1 23.9 70.4
5	2 0 2 1 2 2	& & & &	2.30 11.00 -	1. 51633 1. 58913	64.1

表14

面	8	1 3	1 5	1 6
K	-3.57190E+00	0.00000E+00	-6.27182E-01	-3.29444E+00
D	-1.58537E-03	-3.73437E-04	-8.48880E-06	7.35383E-04
E	2.82612E-05	-2.63365E-07	2.74820E-06	3.29235E-06
F	-3.72365E-06	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
G	7.39995E-08	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00

広角端 標準 望遠端 11.625 f 2. 5 1 3 24.817 2.819 F/NO 1.867 2. 2 5 5 2ω 60.272 13. 2 4 0 6. 218 d 5 0.5009.775 12. 7 3 6 7. 325 16.600 d 1 0 4. 365 d 1 4 4.026 6 9 5 4.026 2. d 1 9 1. 000 2. 3 3 1 1.000

表 1 5

実施例 5 に係るズームレンズの広角端、標準位置及び望遠端における 各収差図を図 1 5 A ~ 図 1 7 E に示す。

図15A~図17Eに示す収差図から明らかなように、本実施例5の ズームレンズは、高解像度を実現するのに十分な収差補正能力を有して いる。

本実施例5における各条件式の値は次の通りである。

$$| f 3 / f 4 | = 23.99$$

$$| f 3 / f w | = 90.53$$

$$| f 3/BFw | = 20.86$$

| nd31 - nd32 | = 0.09

 $| \nu d31 - \nu d32 | = 1.8$

RIH = 1. 375

 $\phi 41/RIH = 0.03$

 $(\phi 41 - \phi 42) / RIH = 0. 055$

[実施例6]

5

15

次に、実施の形態2に対応する実施例6に係るズームレンズの具体的 数値実施例を表16に示す。また、非球面を構成するレンズ面の非球面

係数を表17に示す。また、レンズ先端から測って無限位置にある物点に対してズーミングを行ったときの、可変な空気間隔の各ズーム位置での値を表18に示す。

表16

1 2 3 4	47.499 18.666 -59.606	0.65 3.10	1.84666	23.9
4	00.000	0.15	1.49700	81.6
5	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1.80 可変	1.77250	49.6
6 7	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.40 1.98	1.88300	40.9
8 9	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.50 1.80	1.66547 1.84666	5 5. 2 2 3. 9
			1 0000	F F C
1 2	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0.55	. 69680	55.6
1 3 1 4	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1.35 可変	1.60602	57.4
1 5 1 6	$\begin{array}{c} 14.885 \\ -18.381 \end{array}$	1.70 0.35	1.51450	63.1
1 7 1 8	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0. 45 2. 25	1.84666 1.48749	23.9
1 9	-8.650	可変		
2 0 2 1	8 8 8	2.30	1. 51633 1. 58913	64.1
	6 7 8 9 1 0 1 1 1 2 1 3 1 4 1 5 1 6 1 7 1 8 1 9 2 0	$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	$egin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$

表17

面	8	1 3	1 4	1 5	1 6
K	-2.62793E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	4.71412E-01	8.46971E-01
D	-1.18751E-03	-7.26655E-04	-3.29720E-04	9.66901E-06	6.52678E-04
E	2.51942E-05	-4.66447E-05	-4.37520E-05	4.09662E-06	5.12648E-06
F	-5.50514E-06	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00
G	1.65637E-07	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00	0.00000E+00

広角端 標準 望遠端 11.448 f 2.467 24.260 F/NO 1.866 2. 185 2.711 61.348 13.446 6.308 2ω d 5 0.5009.714 12.736 7.386 d 1 0 16.600 4. 395 4.456 d 1 4 2.827 4.477

表 18

実施例 6 に係るズームレンズの広角端、標準位置及び望遠端における 各収差図を図18A~図20Eに示す。

2. 599

0.949

図18A~図20Eに示す収差図から明らかなように、本実施例6の ズームレンズは、高解像度を実現するのに十分な収差補正能力を有して いる。

本実施例6における各条件式の値は次の通りである。

1. 000

$$| f 3 / f 4 | = 54.7$$

$$| f 3 / f w | = 200.31$$

$$| f 3/BFw | = 50.368$$

d 1 9

5

15

| nd31 - nd32 | = 0.09

 $| \nu d31 - \nu d32 | = 1.8$

RIH = 1.375

 $\phi 41/RIH = 0.025$

 $(\phi 41 - \phi 42) / RIH = 0. 0 4 6$

(実施の形態3)

図21に本発明のズームレンズを用いて構成したビデオカメラの構成 図を示す。211は実施の形態1のズームレンズ、212はローパスフ

ィルタ及び I R吸収ガラス等、 2 1 3 a \sim 2 1 3 c は色分解プリズム、 2 1 4 a \sim 2 1 4 c はC C D 、 2 1 5 は信号処理回路、 2 1 6 はビューファインダーである。

ズームレンズ211を通過した光は、ローパスフィルタ及びIR吸収 ガラス212にて不要光成分が除去された後、色分解プリズム213a~213cにて赤、緑、青の各色光に分解された後、CCD214a~214cの受光面上に結像される。赤、緑、青の各色光に対応するCCD214a~214cからの出力信号は信号処理回路215にて演算処理されて、ビューファインダー216上にカラー画像が表示される。また、信号処理回路215からの出力信号は、図示しない映像記録回路に入力されて、所定の記録媒体に動画像が記録される。

本実施の形態のビデオカメラは、本発明のズームレンズを用いている ために、高画質でかつコンパクトなビデオカメラを実現できる。

なお、ズームレンズ211として、実施の形態2のズームレンズを使 15 用することもできる。

また、図21と同様の構成を用いて静止画像を記録するデジタルカメ ラを構成することもできる。

以上に説明した実施の形態は、いずれもあくまでも本発明の技術的内容を明らかにする意図のものであって、本発明はこのような具体例にのみ限定して解釈されるものではなく、その発明の精神と請求の範囲に記載する範囲内でいろいろと変更して実施することができ、本発明を広義に解釈すべきである。

産業上の利用の可能性

20

25 本発明の小型ズームレンズの利用分野は特に制限はなく、例えばビデ オカメラなどに用いられる超小型の3CCD用光学系に用いることがで

きる。

請求の範囲

1. 物体側より順に、負の屈折力のレンズ、正の屈折力のレンズ、及び正の屈折力のレンズを含み、全体として正の屈折力を有し、像面に対して固定された第1レンズ群と、

全体として負の屈折力を有し、光軸上を移動することにより変倍作用 をもたらす第2レンズ群と、

像面に対して固定された絞りと、

正の屈折力のレンズと負の屈折力のレンズとからなり、全体として正 10 又は負の屈折力を有し、変倍及び合焦時に光軸方向に対して固定される 第3レンズ群と、

全体として正の屈折力を有し、前記第2レンズ群の光軸上での移動及び物体の移動によって変動する像面を基準面から一定の位置に保つように光軸上を移動する第4レンズ群と

- 15 を備えた小型ズームレンズ。
 - 2. 前記第2レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、物体側に凸面を向けたメニスカス負レンズと、負の屈折力のレンズと、正の屈折力のレンズとを含む請求項1に記載の小型ズームレンズ。
- 20 3. 前記第3レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体 側から順に、物体側に凹面を向けたメニスカス負レンズと、正の屈折力 のレンズとを含む請求項1に記載の小型ズームレンズ。
 - 4. 前記第3レンズ群は、下記条件(1)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。
- 25 4.01<| f 3/f 4 | < 6 0・・・(1) ここで、

f3:第3レンズ群の焦点距離

f4:第4レンズ群の焦点距離

5. 前記第3レンズ群は、下記条件(2)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。

5 14<|f3/fw|<210・・・(2) ここで、

f 3:第3レンズ群の焦点距離

fw:広角端における全系の焦点距離

6. 前記第3レンズ群は、下記条件(3)を満足する請求項1に記載10 の小型ズームレンズ。

 $3 < | f 3/BFw | < 5.5 \cdot \cdot \cdot (3)$

ここで、

f3:第3レンズ群の焦点距離

BFw: 広角端でのバックフォーカス

15 7. 前記第3レンズ群は、下記条件(4)を満足する請求項1に記載 の小型ズームレンズ。

0. 85< | f 3 1/f 3 2 | <1. 5 · · · (4)

ここで、

f 31:第3レンズ群の物体側から第1番目のレンズの焦点距離

20 f 3 2 : 第 3 レンズ群の物体側から第 2 番目のレンズの焦点距離

8. 前記第3レンズ群は、下記条件(5)及び(6)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。

 $| nd31 - nd32 | < 0.15 \cdot \cdot \cdot (5)$

 $| \nu d31 - \nu d32 | < 3.0 \cdot \cdot \cdot (6)$

25 ここで、

nd31:第3レンズ群の物体側レンズの屈折率

nd32:第3レンズ群の像側レンズの屈折率

νd31:第3レンズ群の物体側レンズのアッペ数

νd32:第3レンズ群の像側レンズのアッペ数

9. 前記第4レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面と1組の接合 レンズとを含み、物体側から順に、正の屈折力のレンズと、負の屈折力 のレンズと、正の屈折力のレンズとを含む請求項1に記載の小型ズーム レンズ。

10. 前記第4レンズ群の最も物体側の面の屈折力を φ41、最大像 高をRIHとしたとき、下記条件(7)を満足する請求項1に記載の小型 10 ズームレンズ。

0. $0.05 < \phi.41/RIH < 0.035 \cdot \cdot \cdot (7)$

15

- 11. 前記第4レンズ群において最も物体側に単レンズが配置され、 前記単レンズの物体側の面の屈折力を φ41、前記単レンズの像側の面 の屈折力を φ42としたとき、下記条件(8)を満足する請求項1に記 載の小型ズームレンズ。
 - 0. $0.4 < (\phi 41 \phi 42) / RIH < 0.06 \cdot \cdot \cdot (8)$
- 12.前記第4レンズ群は、物体側から順に正の屈折力のレンズと負の屈折力のレンズとの接合レンズと、正の屈折力の単レンズとからなり、前記接合レンズの最も物体側の面の屈折力を φ41、前記接合レンズ の最も像側の面の屈折力を φ43としたときに、下記条件(9)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。
 - 0. $0.25 < (\phi_{41} \phi_{43}) / RIH < 0.045 \cdots (9)$
 - 13. 請求項1に記載の小型ズームレンズを用いたデジタルカメラ。
 - 14. 請求項1に記載の小型ズームレンズを用いたビデオカメラ。

補正書の請求の範囲

[2004年7月05日 (05. 07. 04) 国際事務局受理:出願当初の請求の範囲1及び9は 補正された;出願当初の請求の範囲3及び4は取り下げられた;他の請求の範囲は変更な し。(3頁)]

1. (補正後) 物体側より順に、負の屈折力のレンズ、正の屈折力のレンズ、及び正の屈折力のレンズからなり、全体として正の屈折力を有し、像面に対して固定された第1レンズ群と、

全体として負の屈折力を有し、光軸上を移動することにより変倍作用 をもたらす第2レンズ群と、

像面に対して固定された絞りと、

少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、物体側に凹面 10 を向けたメニスカス負レンズと、正の屈折力のレンズとからなり、全体 として正又は負の屈折力を有し、変倍及び合焦時に光軸方向に対して固 定される第3レンズ群と、

物体側から順に、正の屈折力のレンズと、負の屈折力のレンズと、正の屈折力のレンズとからなり、全体として正の屈折力を有し、前記第2 レンズ群の光軸上での移動及び物体の移動によって変動する像面を基準 面から一定の位置に保つように光軸上を移動する第4レンズ群と

を備え、下記条件(1)を満足する小型ズームレンズ。

4. 01<|f3/f4|<60・・・(1)

20 f 3:第3レンズ群の焦点距離

f4:第4レンズ群の焦点距離

2. 前記第2レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面を含み、物体側から順に、物体側に凸面を向けたメニスカス負レンズと、負の屈折力のレンズと、正の屈折力のレンズとを含む請求項1に記載の小型ズームレンズ。

3. (削除)

15

25

4. (削除)

5. 前記第3レンズ群は、下記条件(2)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。

 $14 < | f 3 / f w | < 210 \cdot \cdot \cdot (2)$

5 ここで、

f 3:第3レンズ群の焦点距離

fw:広角端における全系の焦点距離

6. 前記第3レンズ群は、下記条件(3)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。

3<|f3/BFw|<55・・・(3) ここで、

f 3:第3レンズ群の焦点距離

BFw:広角端でのバックフォーカス

7. 前記第3レンズ群は、下記条件(4)を満足する請求項1に記載 15 の小型ズームレンズ。

> 0.85<|f31/f32|<1.5・・・(4) ここで、

f 31:第3レンズ群の物体側から第1番目のレンズの焦点距離

f 32:第3レンズ群の物体側から第2番目のレンズの焦点距離

20 8. 前記第3レンズ群は、下記条件(5)及び(6)を満足する請求 項1に記載の小型ズームレンズ。

> | nd31-nd32 | < 0. 15 · · · (5) | νd31-νd32 | < 3. 0 · · · (6) ここで、

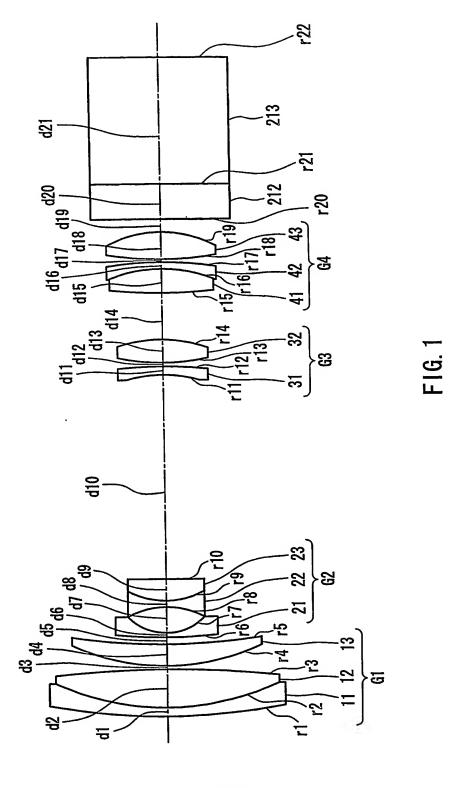
25 nd31:第3レンズ群の物体側レンズの屈折率

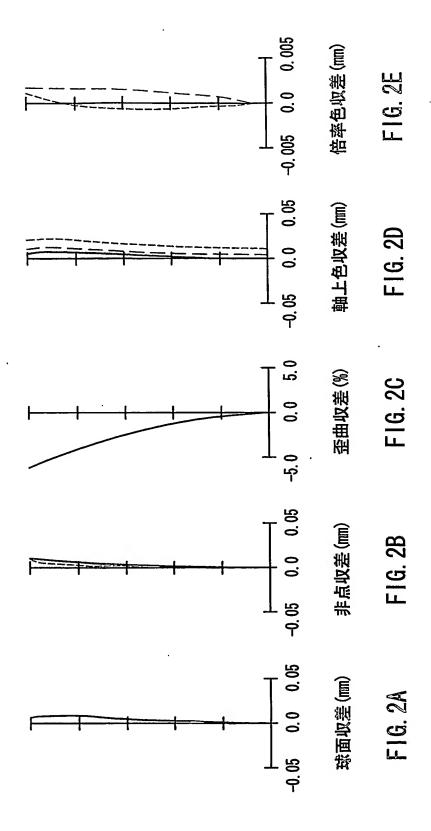
nd32:第3レンズ群の像側レンズの屈折率

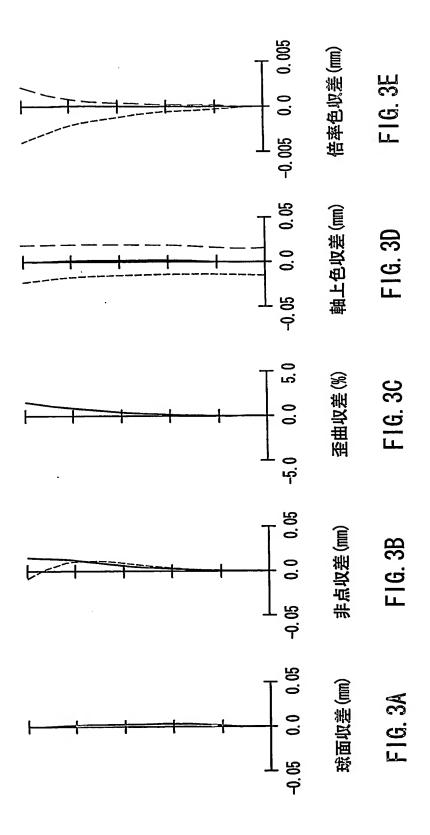
νd31:第3レンズ群の物体側レンズのアッペ数

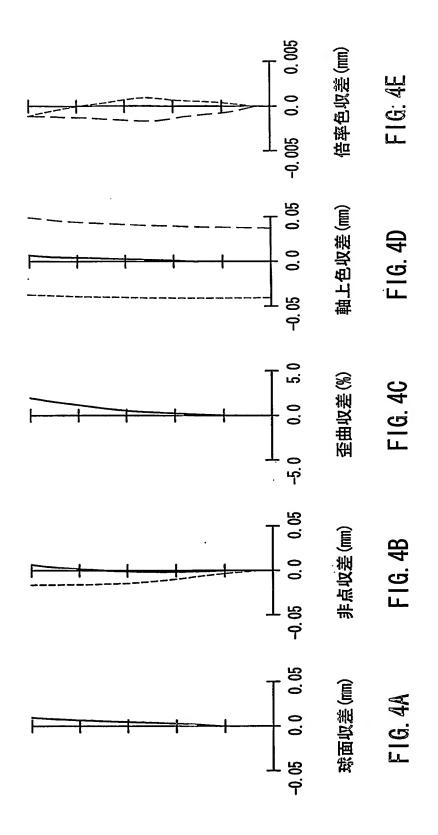
νd32:第3レンズ群の像側レンズのアッペ数

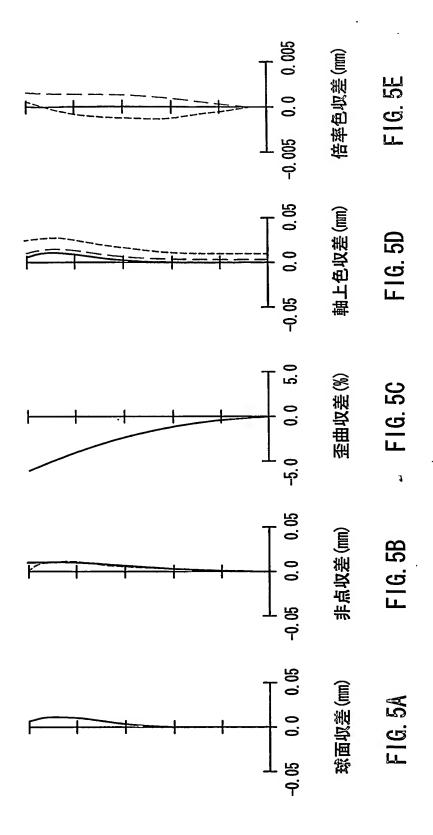
- 9. (補正後)前記第4レンズ群は、少なくとも1面以上の非球面と1組の接合レンズとを含む請求項1に記載の小型ズームレンズ。
- 5 10. 前記第4レンズ群の最も物体側の面の屈折力を φ41、最大像 高をRIHとしたとき、下記条件 (7) を満足する請求項1に記載の小型 ズームレンズ。
 - 0. $0.05 < \phi.41/RIH < 0.035 \cdots (7)$
- 11.前記第4レンズ群において最も物体側に単レンズが配置され、 10 前記単レンズの物体側の面の屈折力を φ41、前記単レンズの像側の面 の屈折力を φ42としたとき、下記条件(8)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。
 - 0. $0.4 < (\phi 41 \phi 42) / RIH < 0.06 \cdot \cdot \cdot (8)$
- 12. 前記第4レンズ群は、物体側から順に正の屈折力のレンズと負の屈折力のレンズとの接合レンズと、正の屈折力の単レンズとからなり、前記接合レンズの最も物体側の面の屈折力を φ41、前記接合レンズの最も像側の面の屈折力を φ43としたときに、下記条件(9)を満足する請求項1に記載の小型ズームレンズ。
 - 0. $0.25 < (\phi_{41} \phi_{43}) / RIH < 0.045 \cdots (9)$
- 20 13. 請求項1に記載の小型ズームレンズを用いたデジタルカメラ。
 - 14. 請求項1に記載の小型ズームレンズを用いたビデオカメラ。

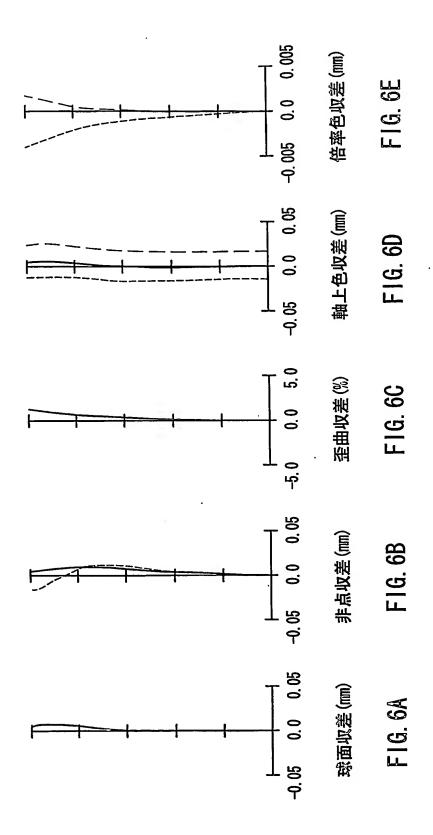


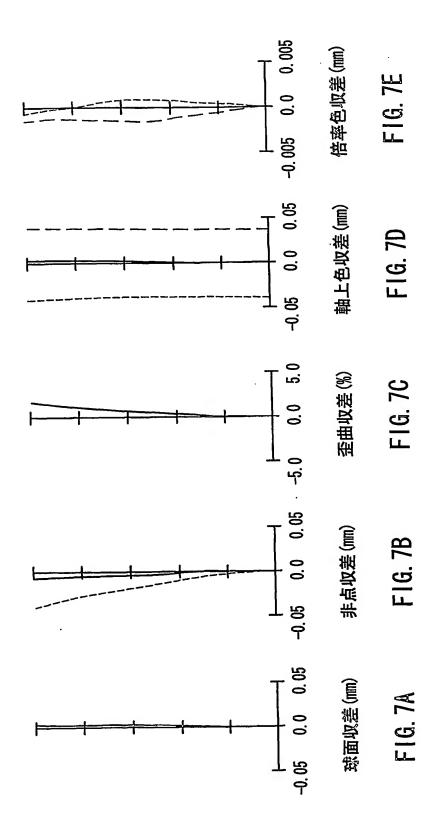


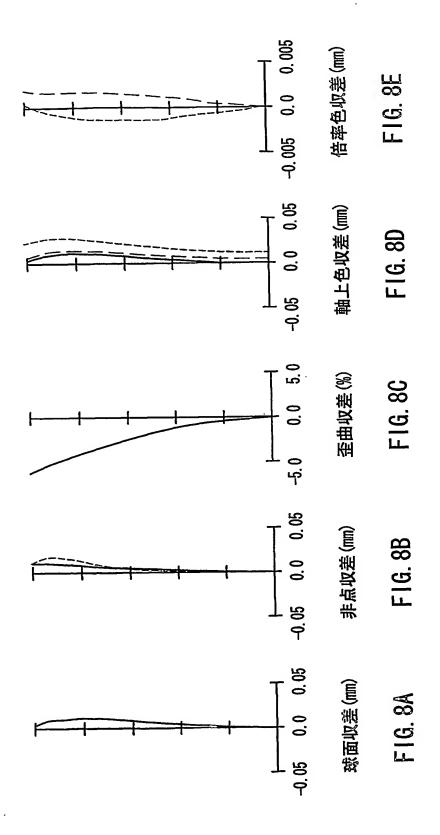


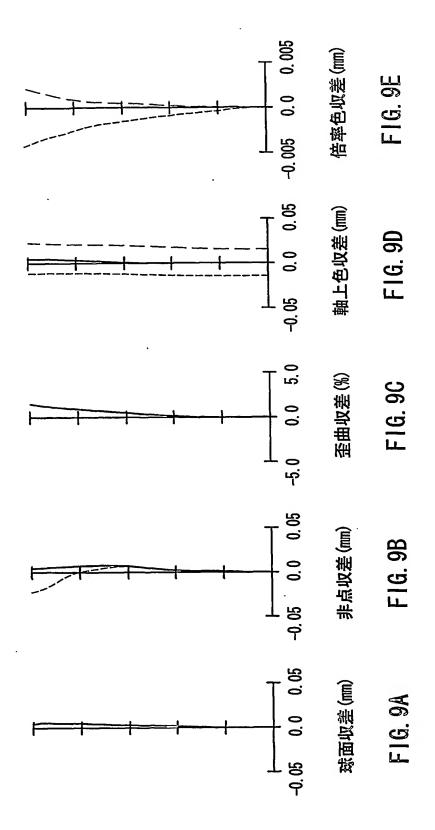


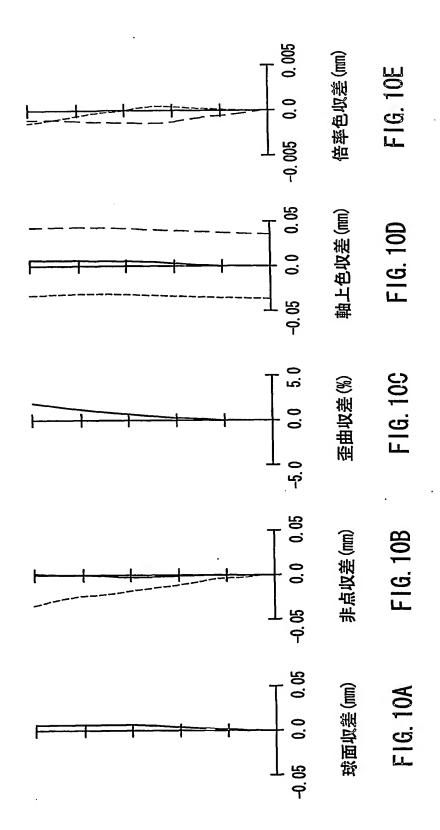


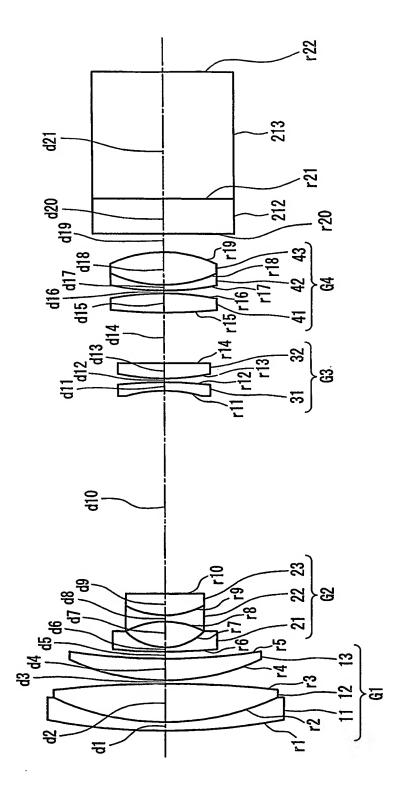




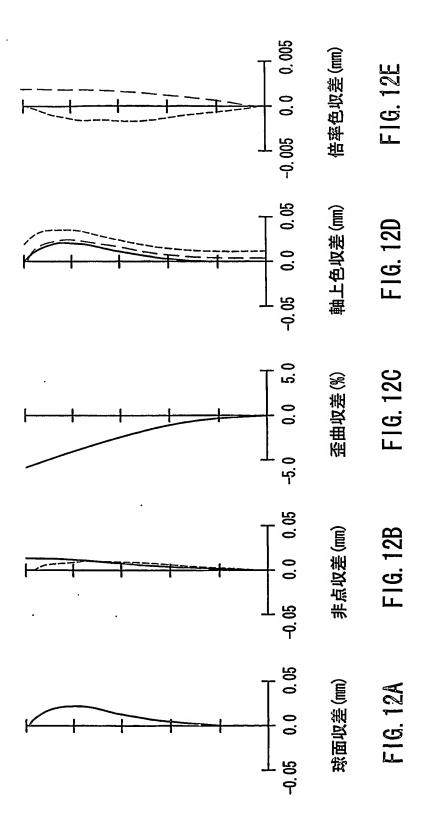


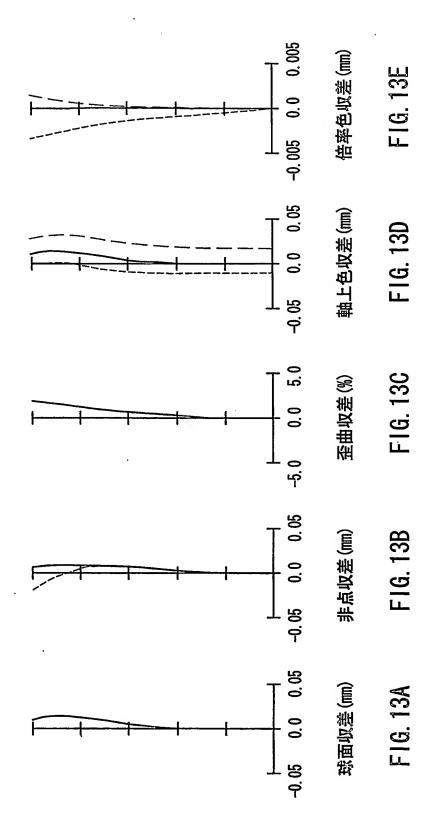


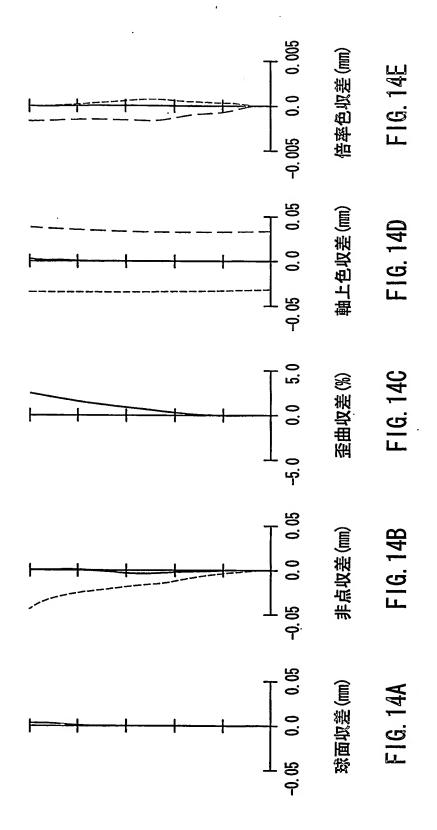


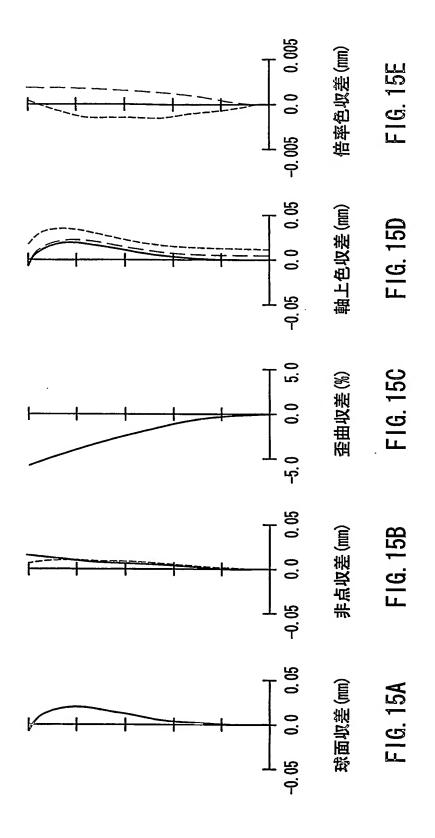


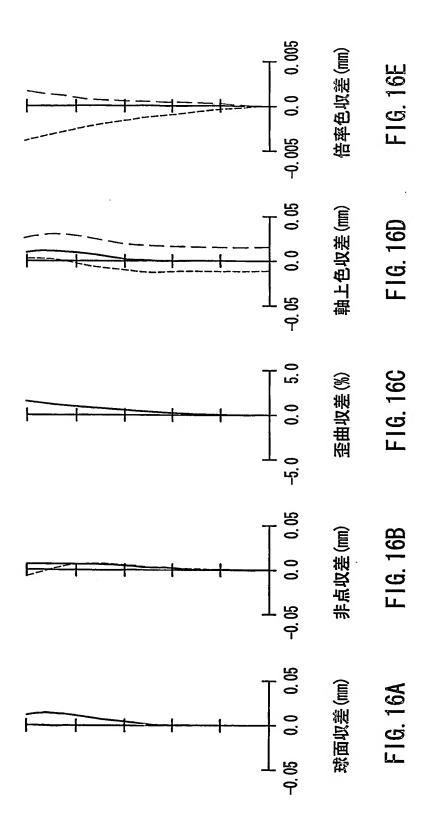
F 6. 1

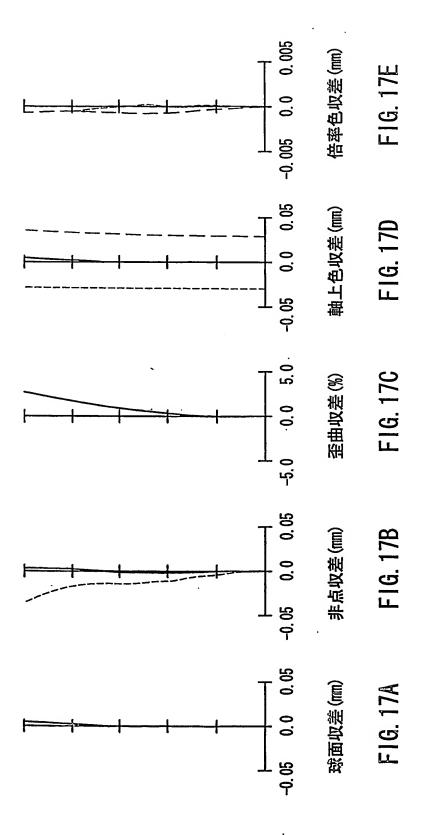


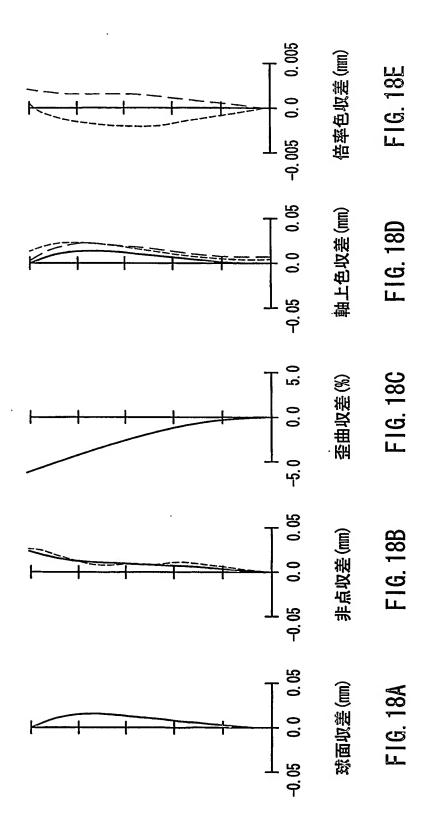


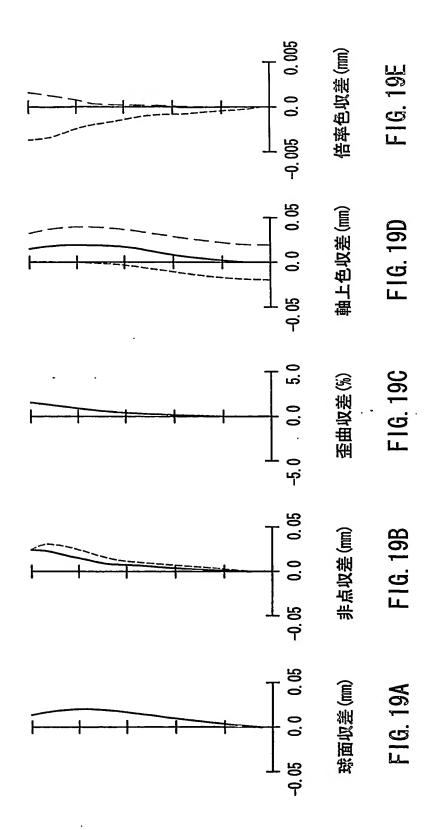


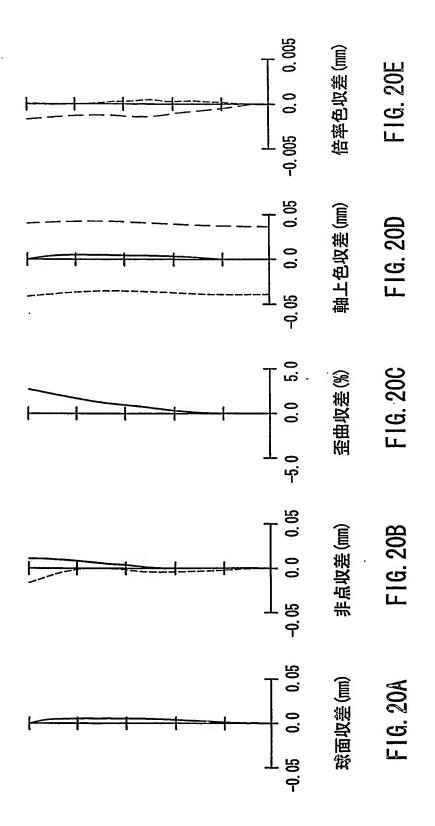


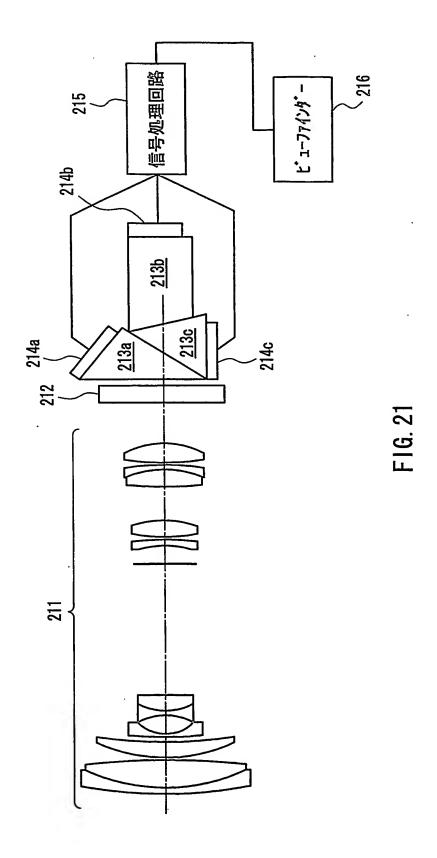












INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No. PCT/JP2004/002987

A OT ADDITIO	ATION OF SUBJECT MATTER						
	G02B15/16, G02B13/18						
According to Inte	According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC						
B. FIELDS SEA							
Minimum docum	entation searched (classification system followed by clas	sification symbols)					
Int.CI	G02B15/16, G02B13/18						
•		•					
D	and allow the minimum degrammentation to the outen	t that such documents are included in the	fields searched				
	Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1926–1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994–2004						
Kokai Ji		suyo Shinan Toroku Koho	1996-2004				
Electronic data ba	ase consulted during the international search (name of da	ata base and, where practicable, search te	rms used)				
	-	•					
C. DOCUMEN	TS CONSIDERED TO BE RELEVANT						
Category*	Citation of document, with indication, where app	ropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.				
Х	JP 9-281391 A (Canon Inc.),		1-7,9-14				
A	31 October, 1997 (31.10.97), Full text; all drawings	•	8				
		6226130 B1					
			4 - 0 - 4				
X	JP 2000-121940 A (Canon Inc.) 28 April, 2000 (28.04.00),	,	1-7,9-14 8				
, A	Full text; all drawings		Ü				
	(Family: none)						
	JP 2000-305016 A (Canon Inc.)		1-7,9-14				
X A	02 November, 2000 (02.11.00),		8				
·	Full text; all drawings						
	(Family: none)						
× Further do	cuments are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.					
"A" document d	gories of cited documents: efining the general state of the art which is not considered icular relevance	"T" later document published after the int date and not in conflict with the applic the principle or theory underlying the	ation but cited to understand				
	cation or patent but published on or after the international	"X" document of particular relevance; the considered novel or cannot be consi	claimed invention cannot be				
"L" document v	which may throw doubts on priority claim(s) or which is	step when the document is taken alone					
		considered to involve an inventive	step when the document is				
		combined with one or more other such being obvious to a person skilled in the					
	the priority date claimed "&" document member of the same patent family						
Date of the actua	Date of the actual completion of the international search Date of mailing of the international search report						
27 Apr	i1, 2004 (27.04.04)	18 May, 2004 (18.0	5.04)				
Name and maili	ng address of the ISA/	Authorized officer					
Japanese Patent Office .							
Facsimile No. Telephone No.							
Form PCT/ISA/2	Form PCT/ISA/210 (second sheet) (January 2004)						

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP2004/002987

C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT					
Category	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.			
X	JP 2000-347103 A (Sony Corp.), 15 December, 2000 (15.12.00),	1-2,4-7, 13-14			
Y A	Full text; all drawings (Family: none)	3,9 8,10-12			
. X	JP 2001-51196 A (Sony Corp.), 23 February, 2001 (23.02.01),	1-2,4-7, 13-14			
Y A	Full text; all drawings (Family: none)	3,9 8,10-12			
Х	JP 2001-116996 A (Matsushita Electric Industrial Co., Ltd.),	1-2,4-8, 13-14			
Y A	27 April, 2001 (27.04.01), Full text; all drawings (Family: none)	3,9 10-12			
Х Ү . А ·	JP 2001-66717 A (Canon Inc.), 16 March, 2001 (16.03.01), Full text; all drawings (Family: none)	1-2,4-7,9-14 . 3 8			
X Y A	JP 2001-228394 A (Canon Inc.), 24 August, 2001 (24.08.01), Full text; all drawings (Family: none)	1-2,4-7,9-14 3 8			
X Y A	JP 2002-131638 A (Canon Inc.), 09 May, 2002 (09.05.02), Full text; all drawings (Family: none)	1-2,4-8,9-14 3 8			
	·				
		·			

A. 発明の原 Int.	属する分野の分類(国際特許分類(IPC)) Cl'GO2B 15/16, GO2B :	13/18				
調査を行った。	_{了った分野} 最小限資料(国際特許分類(IPC)) Cl ⁷ GO2B 15/16, GO2B 1	3/18				
T .		1				
日本国日本国日本国	国公開実用新案公報1971-2004年国登録実用新案公報1994-2004年国実用新案登録公報1996-2004年					
国際調査で使用	国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)					
C. 関連する						
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連すると	さは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号			
X A	JP 9-281391 A(キヤノン株式会社) & US 6178049 B1 & US 6226130 B1	1997. 10. 31、全文、全図 ·	1-7, 9-14 8			
X A	JP 2000-121940 A (キヤノン株式会社) 2000.04.28、全文、全図 (ファミリーなし)		1-7, 9-14 8			
X A	JP 2000-305016 A (キヤノン株式会社 (ファミリーなし)	生) 2000.11.02、全文、全図	1-7, 9-14 8			
T O W O CH	the standard of the standard o		,			
	きにも文献が列挙されている。	□ パテントファミリーに関する別	紙を参照。 			
もの 「E」 以後に 「L」 優先権 文献 「O」 「O」	のカテゴリー 連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す 頭目前の出願または特許であるが、国際出願日 公表されたもの 主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 くは他の特別な理由を確立するために引用する 理由を付す) よる開示、使用、展示等に言及する文献 願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願	の日の後に公表された文献 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの 「&」同一パテントファミリー文献				
国際調査を完	了した日 27.04.2004	国際調査報告の発送日 18.5.	2004			
日本	の名称及びあて先 国特許庁(ISA/JP) 郵便番号100-8915 都千代田区霞が関三丁目4番3号	特許庁審査官(権限のある職員) 森内 正明 電話番号 03-3581-1101	2V 9222 内線 3269			

			7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7	
C (続き).	関連すると認められる文献			
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは	· :、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号	
X	JP 2000-347103 A (ソニー株式会社) 2000.12.15、全文、全図 (ファミリーなし)		1-2, 4-7, 13- 14 3, 9	
A			8, 10-12	
X	JP 2001-51196 A(ソニー株式会社)2001.02.23、全文、全図 (ファミリーなし)		1-2, 4-7, 13- 14	
Y A			3, 9 8, 10-12	
X	JP 2001-116996 A(松下電器産業株式会社 図(ファミリーなし))2001.04.27、全文、全	1-2, 4-8, 13- 14	
Y A			3, 9 10-12	
X	JP 2001-66717 A(キヤノン株式会社)200 (ファミリーなし)	1.03.16、全文、全図	1-2, 4-7, 9 -14	
Y A	•		3 8	
X	JP 2001-228394 A(キヤノン株式会社)20 (ファミリーなし)	01.08.24、全文、全図	1-2, 4-7, 9- 14	
Y A			3 8	
X Y A	JP 2002-131638 A(キヤノン株式会社)20 (ファミリーなし)	002.05.09、全文、全図	1-2, 4-7, 9- 14 3 8	
		•	-	